

Semaine 18

Partie n°1: Applications numériques

Faire les applications numériques suivantes (sans oublier l'unité).

◇ $v = \frac{F\Delta t}{m}$ où $F = 250 \text{ N}$, $\Delta t = 20 \text{ ms}$ et $m = 453 \text{ g}$.

◇ $J = \frac{1}{12}ML^2$ où $M = 10 \text{ kg}$ et $L = 3,1 \text{ m}$.

◇ $v = \sqrt{2gd\sin(\alpha)}$ où g est l'accélération de la pesanteur, $d = 2 \text{ m}$ et $\alpha = 15^\circ$.

$$v = \frac{250 \times 20 \cdot 10^{-3}}{453 \cdot 10^{-3}} = \frac{500}{453} \quad \underline{v = 11 \text{ m/s}}$$

$$J = \frac{1}{12} \times 10 \times 3,1^2 = \frac{96}{12} \quad \underline{J = 8,0 \text{ kg m}^2}$$

$$v = \left(2 \times 10 \times 2 \times \sin\left(\frac{15}{180} \times \pi\right) \right)^{1/2} = \sqrt{40 \times \frac{\pi}{12}} \quad \underline{v = 3 \text{ m/s}}$$

$\sin \alpha = \sin$

Partie n°2: Produit scalaire

On considère une base orthonormée $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$. Calculer dans chaque cas le produit scalaire $\vec{u} \cdot \vec{v}$, puis l'angle entre les 2 vecteurs.

1. $\vec{u} = \vec{i} - \vec{j}$ et $\vec{v} = \vec{i} + \vec{j}$. 3. $\vec{u} = 3\vec{i} + 4\vec{j}$ et $\vec{v} = 4\vec{i} + 3\vec{j}$. 5. $\vec{u} = 2\vec{i} + \vec{j}$ et $\vec{v} = \vec{i} + 2\vec{j}$.

2. $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$. 4. $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$. 6. $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}$.

① $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ $(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \pm \frac{\pi}{2}$

③ $\vec{u} \cdot \vec{v} = 24$ $\cos \alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} = \frac{24}{25}$ $\alpha = \pm 15^\circ$

⑤ $\vec{u} \cdot \vec{v} = 4$ $\cos \alpha = \frac{4}{5}$ $\alpha = 0,6 \text{ rad}$ $\alpha = 37^\circ$

② $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ $\alpha = \pm \frac{\pi}{2}$

$$\textcircled{4} \vec{u} \cdot \vec{v} = 6 \quad \cos d = \frac{6}{\sqrt{8} \times \sqrt{5}} = \frac{6}{2\sqrt{10}} = 0,9 \quad d = 20^\circ$$

$$\textcircled{6} \vec{u} \cdot \vec{v} = 7 \quad \cos d = \frac{7}{\sqrt{2} \sqrt{25}} = 0,98 \quad d = 8^\circ$$

Partie n°3: Résolution d'équation différentielle

Résoudre l'équation différentielle suivante, et tracer l'évolution temporelle de la solution.

$$\frac{d^2 u}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{du}{dt} + \omega_0^2 u = \omega_0^2 E \quad \text{où } Q > \frac{1}{2} \text{ et } \omega_0 > 0. \quad \text{CI : } u(0) = 0 \text{ et } \frac{du}{dt}(0) = 0.$$

$$\Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} - 4\omega_0^2 = 4\omega_0^2 \left(\frac{1}{4Q^2} - 1 \right) < 0$$

$$\pi_{1,2} = -\underbrace{\frac{\omega_0}{2Q}}_{\lambda} \pm j \underbrace{\omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}}_{\omega_p}$$

$$u(t) = e^{-\lambda t} (A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)) + \underbrace{E}_{\text{solution particulière}}$$

$$u(0) = 0 \rightarrow A = -E$$

$$\frac{du}{dt} = -\lambda e^{-\lambda t} (A \cos(\omega_p t) + B \sin(\omega_p t)) + \omega_p e^{-\lambda t} (-A \sin(\omega_p t) + B \cos(\omega_p t))$$

$$\frac{du}{dt}(0) = 0 = +\lambda E + \omega_p B$$

$$B = \frac{-\lambda E}{\omega_p}$$

